



UNIVERSAL ROBOTS

UR+ Partner



Create Background Logic for I/O's

- ◆ Link inputs & outputs
- ◆ Trigger outputs from range of robot positions
- ◆ Plug & play stack light setup
- ◆ Control outputs from safety status
- ◆ Configure I/O hot-keys



**WHY USE A PLC
WHEN THE I/O
WIZARD IS THIS
EASY?**

Digital Input

DI 0	LO	DI 4	LO
DI 1	LO	DI 5	LO
DI 2	LO	DI 6	LO
DI 3	LO	DI 7	LO

Digital Output

DO 0	LO	DO 4	LO
DO 1	LO	DO 5	LO
DO 2	LO	DO 6	LO
DO 3	LO	DO 7	LO

